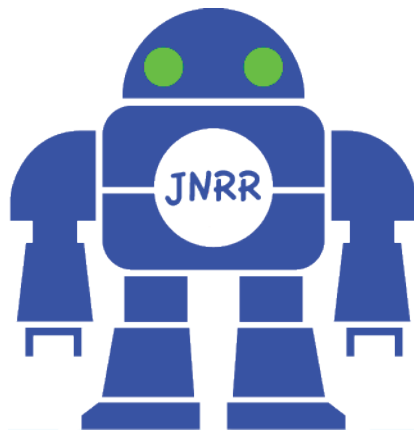


JNRR'15

Cap Hornu, 21-23 octobre

Journées Nationales de la Recherche en Robotique

Cap Hornu, 21-23 octobre 2015



10ème édition

Programme

<http://jnrr-15.sciencesconf.org>

Inria



GDR
robotique



UNIVERSITÉ
de Picardie
Jules Verne

heudiasyc

utc
Université de Technologie
Compiègne

cnrs
dépasser les frontières

Comité d'organisation des JNRR

El Mustapha Mouaddib, MIS, Amiens
Philippe Bonnifait, Heudiasyc, Compiègne
Patrick Rives, INRIA Sophia Antipolis
Véronique Cherfaoui, Heudiasyc, Compiègne
Isabelle Fantoni, Heudiasyc, Compiègne
Fabio Morbidi, MIS, Amiens
Dominique Groux, MIS, Amiens
Alex Potelle, MIS, Amiens
Claude Pégard, MIS, Amiens

Comité d'organisation de la JJCR

Zaynab Habibi, MIS, Amiens
Nathan Crombez, MIS, Amiens
Julien Baumeyer, PRISME, Orléans et Leoni CIA Cables Systems
Yuko Sasa, LIG, Grenoble

Comité scientifique

Gabriel Abba, ENIM
Nicolas Andreff, FEMTO
Christine Azevedo, INRIA Sophia
Gérard Bailly, GIPSA-Lab, Grenoble
Bernard Bayle, ICube
David Bétaille, IFSTAR
Philippe Bidaud, ONERA
Philippe Bonnifait, Heudiasyc
Roland Chapuis, Institut Pascal
François Charpillet, INRIA Nancy/LORIA
Raja Chatila, ISIR
François Chaumette, INRIA Rennes
Véronique Cherfaoui, Heudiasyc
Etienne Colle, CEMIF
David Daney, INRIA Bordeaux
Michel De Mathelin, ICube
Cédric Demonceaux, Le2i
Dominique Duhaut, STICC
Isabelle Fantoni, Heudiasyc

David Filliat, INRIA Bordeaux
Philippe Fraisse, LIRMM
François Goulette, CAOR
Tarek Hamel, I3S
Ouidad Labbani-Igbida, XLIM
Simon Lacroix, LAAS
Christian Laugier, INRIA Grenoble
Jean-Paul Laumond, LAAS
Nicolas Marchand, GIPSA-Lab
Philippe Martinet, IRCCYN
Dominique Meizel, XLIM
Jean-Pierre Merlet, INRIA Sophia
Youcef Mezouar, Institut Pascal
Guillaume Morel, ISIR
Pascal Morin, ISIR
El Mustapha Mouaddib, MIS
Fawzi Nashashibi, INRIA Rocquencourt
Cyril Novales, PRISME
Philippe Poignet, LIRMM
Patrick Rives, INRIA Sophia
Franck Ruffier, ISM
Olivier Sigaud, ISIR
Olivier Simonin, INSA Lyon
Anne Spalanzani, INRIA Grenoble/UPMF
Catherine Tessier, ONERA
Simeon Thierry, LAAS
Jocelyne Troccaz, TIMC
Pascal Vasseur, LIRIS
Philippe Wenger, IRCCYN
Pierre-Brice Wieber, INRIA Grenoble
Saïd Zegloul, PPRIME

Industriels

Rodolphe Gelin, Aldebaran
Javier Ibanez, Renault
Joël Morillon, Thales
Benoit Morisset, Pixmap
Bruno Patin, Dassault
Adolfo Suarez, EADS

Programme JJCR-JNRR 2015

	Mar. 20 oct.	Mer. 21 oct.	Jeu. 22 oct.	Ven. 23 oct.
08:30	Accueil des participants			
09:00	Vision et Robotique	Mécanismes	Cartographie et Navigation	Exosquelettes et Neurosciences du Mouvement
09:30	Teasers des Posters			
10:00	Pause café & Posters Partie I			
10:30	Robotique Mobile	Pause café	Pause café	Pause café
11:00		Session Europe	Robotique Collective	Robotique et Société
11:30				
12:00	Déjeuner au Logis du Roy	Déjeuner	Déjeuner	Clôture et Fin des JNRR
12:30				
13:00	Robotique de Manipulation			Visite de la baie de Somme
13:30	Robotique Sociale			
14:00	Robotique Bio-inspirée			
14:30	Pause café & Posters Partie II			
15:00	Robotique Médicale	Pause café	Pause café	
15:30		Session IndustriLab	Exposé prix de la meilleure thèse	
16:00			Session France	
16:30	Remise des prix Clôture de la JJCR	Collaboration Homme-Robot	Session Vidéos Commentées	
17:00				
17:30	Navette pour les JNRR	Session Posters		
18:00				
18:30				
19:00				
19:30			Banquet	

- Salle Orsay : conférences

- Salle Baie de Somme : pauses-café, session posters, stands des industriels

Programme détaillé

HEURE		
08:30 - 09:00	Pause	Accueil des participants
09:00 - 09:30	Session	Vision et Robotique - N. Crombez
09:00 - 09:30		› Dense+feature RGB-D image registration and mapping - <i>Renato José Martins, Équipe LAGADIC</i>
09:30 - 10:00		Teasers des Posters
10:00 - 10:30	Pause	Pause café & Session posters - Partie I
10:30 - 12:00	Session	Robotique Mobile - J. Baumeyer
10:30 - 11:00		› Trajectory Planning for Autonomous Vehicles Navigation - <i>Alla Chebly, Heudiasyc</i>
11:00 - 11:30		› Planification de trajectoires sur la base d'une perception évidentielle pour un véhicule autonome - <i>Hafida Mouhagir, Heudiasyc</i>
11:30 - 12:00		› Linéarisation par feedback de la dynamique transverse d'une classe de systèmes à un degré de sous actionnement - <i>Sylvain Finet, Mines-ParisTech</i>
12:00 - 13:00		Déjeuner au Logis du Roy
13:00 - 14:00	Session	Robotique de Manipulation - Y. Sasa
13:00 - 13:30		› Contribution to Compliant Control for Improving Physical Human-Robot Interaction - Medical Approach - <i>Juan Sebastián Sandoval Arévalo, Laboratoire PRISME</i>
13:30 - 14:00		› Conception et commande d'un bras robotisé de lancement et de récupération de drone à voilure fixe sur une base mobile navale - <i>Thomas Solatges, Institut des Systèmes Intelligents et Robotique</i>
14:00 - 14:30	Session	Robotique Sociale - Z. Habibi
14:00 - 14:30		› Planification de tâches pour un robot dans un environnement intelligent - <i>Nathan Ramoly, Télécom SudParis</i>
14:30 - 15:00	Session	Robotique Bio-inspirée - Z. Habibi
14:30 - 15:00		› Estimation des propriétés géométriques d'un objet ellipsoïdal à travers le sens électrique - <i>Sylvain Lanneau, IRCCYN</i>
15:00 - 15:30	Pause	Pause café & Session posters - Partie II
15:30 - 17:00	Session	Robotique Médicale - N. Crombez
15:30 - 16:00		› Higher-order continuation for the determination of robot workspace boundaries - <i>Gauthier Hentz, Laboratoire ICube</i>
16:00 - 16:30		› Caractérisation et identification de l'injection du ciment orthopédique pour la vertébroplastie télé-opérée en radiologie interventionnelle - <i>Nicoïe Lepoutre, Laboratoire ICube</i>
16:30 - 17:00		› Programmation intuitive et itérative d'un guidage virtuel pour robot d'assistance par comanipulation interventionnelle - <i>Susana Sánchez Restrepo, CEA</i>
17:00 - 17:30		Remise des prix - Clôture de la JJCR
18:00 - 18:15	Sortie	Navette pour le Cap Hornu - Départ: Gare d'Amiens

HEURE		
09:00 - 10:30	Session	Mécanismes - P. Wenger, B. Bayle
09:00 - 09:30		› Towards compliant robotics in large and small scale - <i>J. Herder, Université de Delft et de Twente, Pays-Bas</i>
09:30 - 10:00		› Contribution à la conception de robots manipulateurs plus précis basée sur des chaînes cinématiques redondantes et des freins mécaniques - <i>Jean-François Brethé, Université du Havre</i>
10:30 - 11:00	Pause	Pause café
11:00 - 12:30	Session	Session Europe - P. Martinet, J.-P. Merlet
11:00 - 11:30		› Une perspective géométrique de la locomotion anthropomorphe - <i>Jean-Paul Laumond, LAAS-CNRS, Toulouse</i>
11:30 - 12:30		› Table Ronde - <i>Philippe Martinet et Jean-Pierre Merlet</i>
12:30 - 13:30		Déjeuner
13:30 - 15:30	Sortie	Visite de la baie de Somme - Excursion
15:30 - 16:00	Pause	Pause café
16:00 - 17:00	Session	Session IndustriLab - E. Mouaddib
16:00 - 17:00		› Table Ronde - <i>Jean-Denis Collé, Conseil Régional de Picardie - Frédérique Macarez, Agglomération Saint Quentin - Richard Bearee, ENSAM-Lille - Adel Olabi, ENSAM-Lille - Patrick Deseyne, Association des Paralysés de France - Denis Massinon, Montupet</i>
17:00 - 18:30	Session	Collaboration Homme-Robot - P. Fuchs, P. Bidaud
17:00 - 17:30		› Conception et commande de robots comanipulés: une approche centrée sur l'ergonomie et la sécurité - <i>Vincent Padois, Université Pierre et Marie Curie</i>
17:30 - 18:00		› L'utilisation de la réalité virtuelle pour l'étude de la collaboration homme-robot - <i>Vincent Weistroffer, CEA-LIST</i>
18:30 - 19:30	Session	Session Posters - V. Cherfaoui

HEURE

09:00 - 10:30	Session	Cartographie et Navigation - F. Goulette, D. Filliat
09:00 - 09:30		> Photogrammétrie et lasergrammétrie - <i>Marc Pierrot-Deseilligny, ENSG/IGN</i>
09:30 - 10:00		> Cartographie sémantique en environnements intérieurs - <i>Panagiotis Papadakis, ENSTA ParisTech</i>
10:00 - 10:30		> Cartographie 3D, sémantique et applications, les résultats du projet Terra Mobilita - <i>François Goulette, MINES ParisTech</i>
10:30 - 11:00	Pause	Pause café
11:00 - 12:30	Session	Robotique Collective - O. Labbani-Igbida, N. Bouraqadi
11:00 - 11:30		> Mouvements collectifs d'entités actives, modélisation et simulation - <i>Bertrand Maury, Université Paris-Sud</i>
11:30 - 12:00		> Coopération multi-robot : enjeux et défis scientifiques - <i>Olivier Simonin, INRIA Grenoble Rhône-Alpes et INSA de Lyon</i>
12:00 - 12:30		> Fully Distributed Estimation and Control for Cooperative Manipulation with Mobile Robots - <i>Antonio Franchi, LAAS-CNRS Toulouse</i>
12:30 - 14:00		Déjeuner
14:00 - 15:30	Session	Nouvelles Modalités Sensorielles - S. Lacroix, F. Chaumette
14:00 - 14:30		> 3D Laser Imaging Techniques: advantages, limitations, technological and scientific challenges - <i>Nicolas Riviere, ONERA, Département Optique Théorique et Appliquée</i>
14:30 - 15:00		> Novel Computational Imaging Modalities - <i>Ivo Ihrke, INRIA Bordeaux Sud-Ouest</i>
15:00 - 15:30		> Unification des approches basées primitives et directes pour la localisation temps réel avec des capteurs RGB-D - <i>Andrew Comport, Laboratoire CNRS-I3s, Sophia-Antipolis</i>
15:30 - 16:00	Pause	Pause café
16:00 - 16:30		Exposé prix de la meilleure thèse
16:30 - 17:30	Session	Session France - C. Chevallereau, P. Bonnifait
16:30 - 17:30		> Enseignement de la robotique (formations, pédagogies, etc.) et table ronde - <i>P. Bonnifait, Laboratoire Heudiasyc - M. Huguenin, Techniques de l'Ingénieur - X. Savatier, ESIGELEC IRSEEM - J. Tournoux, SYMOP</i>
17:30 - 18:30	Session	Session Vidéos Commentées - I. Fantoni
19:30 - 22:00	Pause	Banquet

23 oct. 2015

HEURE

09:00 - 10:30	Session	Exosquelettes et Neurosciences du Mouvement - G. Morel, P. Soueres
09:00 - 09:30		> Exosquelettes: perspectives pour la rééducation du membre supérieur post AVC - <i>Agnès Roby-Brami, ISIR Paris</i>
09:30 - 10:00		> Une application de la robotique humanoïde : l'exosquelette de Wandercraft - <i>Alexandre Boulanger et Matthieu Massein, Wandercraft, Paris</i>
10:00 - 10:30		> Exoskeletons supporting balance control - the BALANCE project - <i>Jan F. Veneman, Technalia, San Sebastian, Espagne</i>
10:30 - 11:00	Pause	Pause café
11:00 - 12:30	Session	Robotique et Société - P. Wieber, N. Jarrassé
11:00 - 11:30		> Agir à distance : présence et engagement dans l'action - <i>Caroline Moricot, Université Paris 1 - Panthéon-Sorbonne</i>
11:30 - 12:00		> Réparer/augmenter l'humain vs. réparer/augmenter la réalité sociale de l'humain : continuité technologique vs. discontinuité des enjeux et risques du robot socio-affectif - <i>Véronique Aubergé, Laboratoire d'Informatique de Grenoble</i>
12:00 - 12:30		> Anthropologie et robotique : un nouveau pacte expérimental ? - <i>Denis Vidal, l'Institut Français de Recherche sur le Développement et Emmanuel Grimaud, Laboratoire d'Ethnologie et de Sociologie Comparative (LESC)</i>
12:30 - 13:00		Clôture et fin des JNRR

Liste des orateurs

Aubergé, Véronique
Bearee, Richard
Bonnifait, Philippe
Boulanger, Alexandre
Brethé, Jean-François
Chebly, Alia
Chevallereau, Christine
Colle, Jean-Denis
Comport, Andrew
Deseyne, Patrick
Duflot, Lesley-Ann
Finet, Sylvain
Franchi, Antonio
Goulette, François
Grimaud, Emmanuel
Hentz, Gauthier
Herder, Just
Huguenin, Maya
Ihrke, Ivo
Labourey, Quentin
Laumond, Jean-Paul
Lepoutre, Nicole
Macarez, Frédérique
Martinet, Philippe
Martins, Renato José
Masselin, Matthieu
Massinon, Denis
Maury, Bertrand
Merlet, Jean-Pierre
Moricot, Caroline

Mouhagir, Hafida
Olabi, Adel
Padois, Vincent
Papadakis, Panagiotis
Pierrot-Deseilligny, Marc
Ramoly, Nathan
Riviere, Nicolas
Roby-Brami, Agnès
Sandoval Arévalo, Juan Sebastián
Savatier, Xavier
Simonin, Olivier
Solatges, Thomas
Tournoux, Jean
Veneman, Jan F.
Vidal, Denis
Weistroffer, Vincent

Sponsors

