

# **Prix de thèse du GDR Robotique**

## **Année 2014**

**Président du Jury: C. Laugier (DR Inria)**

# Prix de thèse du GDR Robotique (Année 2014)

## *Jury*

❖ **Président:** C. laugier

❖ **Jury** (choisis parmi membres CS GDR, présidents jurys antérieurs, experts extérieurs ...)

*J.P. Merlet,      Youssef Mezouar,*

*P. Fraisse,      Fethi Ben Ouezdou*

*G. Abba,      P. Rives*

*P. Poignet,      F. Chaumette*

*E. Dombre,      B. Espiau*

*D. Guiraud,      P.B. Wieber*

*F. Nashashibi,      G. Gogu*

*H. Delingette,      G. Poisson*

# Prix de thèse du GDR Robotique (Année 2014)

## *Candidats*

- ❖ 13 Candidats, 1 Dossier non recevable
- ❖ Laboratoires: *ICUBE, TIMC, FEMTO-ST, Inria Bordeaux, ISIR, LAAS, Heudiasyc, IRRCyN, ISIR / FEMTO-ST*
- ❖ Thèmes:
  - ✓ *Rob Médicale (4) – Conception Meca, Commande*
  - ✓ *Micro-Assemblage / Commande (1)*
  - ✓ *Rob Humanoïde (2) – Conception Meca, Commande*
  - ✓ *Rob Mobile (3) – Planification, Perception, Navigation*
  - ✓ *Rob Industrielle (1) – Identification*
  - ✓ *Micro Robotique (1) – Locomotion & Contrôle*

# Prix de thèse du GDR Robotique (Année 2014)

## *Processus d'évaluation*

- ❖ 2 rapporteurs par dossier
- ❖ Lecture des rapports, Discussion et premier classement,  
Comparaison des dossiers par thèmes et interclassements,  
Recherche de consensus sur le(s) prix à attribuer.
- ❖ Critères d'évaluation
  - ✓ Apport scientifique (*originalité, caractère novateur ...*)
  - ✓ Publications hors brevets (*types et niveau du support ...*)
  - ✓ Valorisation de la recherche (*brevets, logiciels, transfert, start-up ..*)
  - ✓ Système robotique expérimental (*existant, nouvelle conception, ouverture /mutualisation, démonstrations publiques ...*)
  - ✓ Qualité rédactionnelle (*clarté, caractère synthétique, référence pour enseignement, anglais ...*)
  - ✓ Durée de la thèse

# Prix de thèse du GDR Robotique (Année 2014)

## *Résultats*

- ❖ Premier Prix  $\Rightarrow$  *1 candidat s'est détaché rapidement*
- ❖ Deuxièmes Prix  $\Rightarrow$  *5 dossiers présélectionnés, 2 dossiers classés ex-aequo*

# Prix de thèse du GDR Robotique (Année 2014)

## *Premier Prix*

**Bilal Komati pour sa thèse intitulée :**

« Micro-assemblage automatisé à l'aide d'une pince instrumentée en force et d'une commande hybride force/position »

*Institut FEMTO-ST - UMR CNRS 6174, Université de Franche-Comté, ENSMM, UTBM, Besançon*

**Exposé 20mn + 5mn**

# Prix de thèse du GDR Robotique (Année 2014)

## *Deuxièmes Prix (ex aequo)*

**Nikolai Hungr pour sa thèse intitulée :**

« Robots de ponction d'aiguilles guidées par imagerie médicale »  
*TIMC-IMAG, UMR CNRS 5525 - Université Joseph Fourier,  
Grenoble*

**Mathieu Lapeyre pour sa thèse intitulée :**

« Conception et réalisation d'un robot humanoïde open-source et  
imprimé en 3D »  
*Equipe Flowers, INRIA Bordeaux.*

*Mention: Pour l'approche open-source et l'ouverture applicative*

**2 Teasers 3mn chacun**