
Une application de la robotique humanoïde : l'exosquelette de Wandercraft

Alexandre Boulanger*¹ and Matthieu Masselin*²

¹Wandercraft – Wandercraft, Paris – alexandre.boulanger@wandercraft.eu, France

²Wandercraft – Wandercraft, Paris – matthieu.masselin@wandercraft.eu, France

Résumé

Résumé: à définir

Bio: Alexandre Boulanger est co-fondateur et Directeur Général de Wandercraft, start-up française dédiée au développement et à la commercialisation d'un exosquelette de membres inférieurs permettant de redonner de l'autonomie à des personnes paraplégiques ou myopathes. Présent dans l'aventure Wandercraft depuis son commencement, il a réalisé son projet de fin d'études sur le développement du premier simulateur temps réel de l'exosquelette. Alexandre est diplômé de l'Ecole Polytechnique où il a suivi une spécialisation en Mécanique. Il est également ingénieur de l'ISAE Supaéro, où il a suivi un cursus transversal en systèmes aéronautiques. Alexandre a, par ailleurs, approfondi ses compétences en matériaux composites en effectuant une partie de sa formation à l'Université de Technologie de Delft aux Pays-Bas.

Bio: Matthieu Masselin est Directeur Général Adjoint de Wandercraft. Il a rejoint la société en septembre 2013, après un passage au Boston Consulting Group. Issu de l'Ecole Polytechnique, Matthieu a suivi le programme de spécialisation "Energies du XXIème siècle" lors de son cycle ingénieur. Suite à cette formation scientifique approfondie, Matthieu a complété sa formation par un Master en électro-physique, avec spécialisation en physique des plasmas à l'Université Kunliga Tekniska Högskolan (KTH) de Stockholm

*Intervenant